Dynamos tachymétriques

Axe creux non traversant ø8...12 mm

Boîtier ø52 mm, version sans palier

GT 5



GT 5

Points forts

- **Faible temps de réponse**
- **Tension à vide 7...10 mV à 1 t/mn**
- **Axe creux non traversant ø8...12 mm**
- **Haute qualité du signal grâce à la technologie LongLife brevetée**
- **Ne nécessite aucune source d'énergie auxiliaire**

Caractéristiques électriques

Tolérance de renversement	≤0,1 %
Tolérance de linéarité	≤0,15 %
Coefficient de température	±0,005 %/K (á vide)
Classe d'isolation	B
Tolérance de calibration	±5 %
Essais climatiques	Humidité chaude, constante (IEC 60068-2-3, Ca)
Puissance	0,075 W (Vitesse ≥5000 t/min)
Constante de temps du rotor	<4,5 µs
Tension à vide	7...10 mV à 1 t/min
Immunité	EN 61000-6-2
Emission	EN 61000-6-3
Certificat	CE

Caractéristiques mécaniques

Taille (bride)	ø52 mm
Type d'axe	ø8...12 mm (non traversant)
Protection DIN EN 60529	IP 00, IP 44 (avec boîter)
Couple	0,3 Ncm
Moment d'inertie rotor	0,05 kgcm²
Matières	Boîtier: inox / plastique Axe: inox
Température d'utilisation	-30...+130 °C
Résistance	IEC 60068-2-6 Vibrations 10 g, 10-2000 Hz IEC 60068-2-27 Choc 100 g, 6 ms
Poids	150 g
Raccordement	Languettes pour cosses

Sous réserve d´erreurs, de modifications techniques.

19.3.2019

Dynamos tachymétriques

Axe creux non traversant ø8...12 mm

Boîtier ø52 mm, version sans palier

GT 5

Références de commande

GT5.05L/4 ☐

Tension à vide

07 7 mV par t/min

09 9,5 mV par t/min

10 10 mV par t/min

Accessoires

Cône de montage

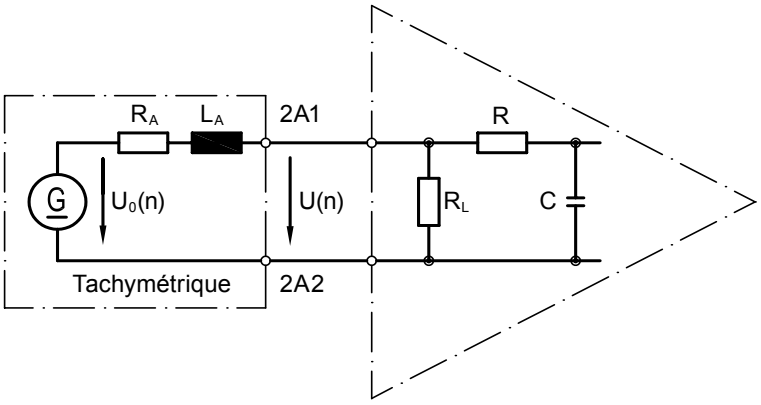
Balais à charbon

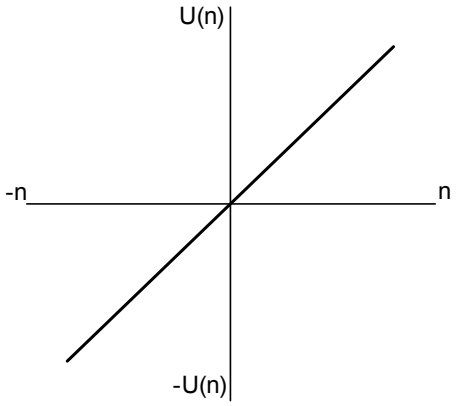
Caractéristiques

Type	Tension à vide	Charge minimum dépend de la vitesse de rotation [t/min]			Vitesse maximum de rotation	Résistance d'induit	Inductance d'induit
		0-3000	0-6000	0-n_{max}			
	U_0 [mV/t/min]	R_L [kΩ]	R_L [kΩ]	R_L [kΩ]	n_{max} [t/min]	R_A (20°C) [Ω]	L_A [mH]
GT5.05L/4**07**	7	≥10	≥23	≥65	10000	240	45
GT5.05L/4**09**	9,5	≥18	≥44	≥121	10000	410	80
GT5.05L/4**10**	10	≥20	≥48	≥133	10000	430	85

Ondulation superposée (pour τ_{RC} = 0,3 ms): ≤0,7% (crête-crête) ≤0,35% (rms)

Schéma équivalent





$\tau_{RC} \approx R \cdot C$ $\tau_A \approx \frac{L_A}{R_L}$

$U(n) = U_0(n) \frac{R_L}{R_A + R_L} \approx U_0(n)$ for $R > R_L \gg R_A$

Polarité pour sens de rotation positif: 2A1: **+** 2A2: **–** (VDE)

Sous réserve d´erreurs, de modifications techniques.

19.3.2019

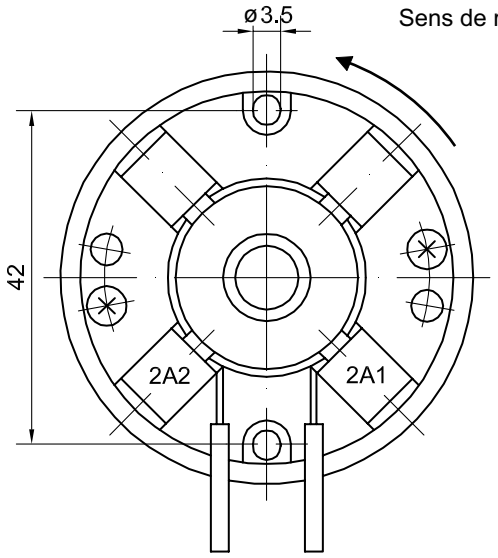
Dynamos tachymétriques

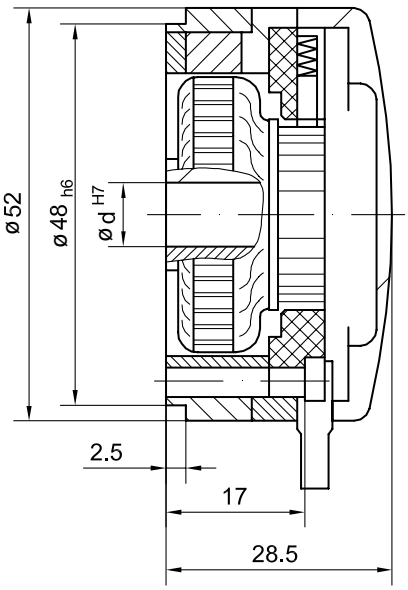
Axe creux non traversant ø8...12 mm

Boîtier ø52 mm, version sans palier

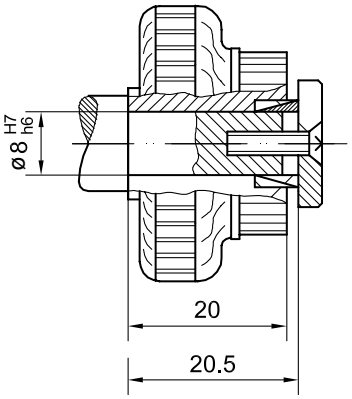
GT 5

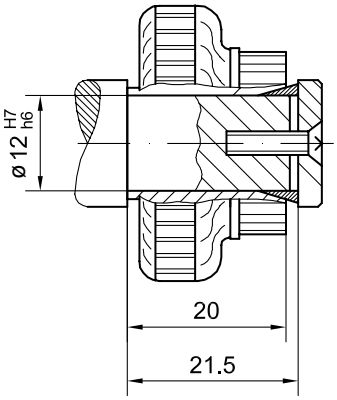
Dimensions

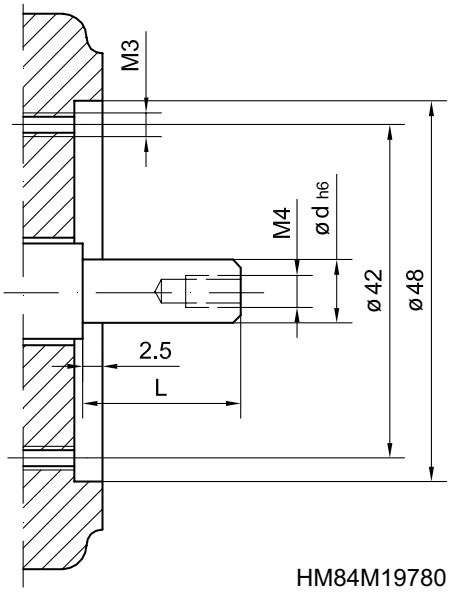




ø d	L
8	19.5
12	20.5







HM84M19780

Sous réserve d'erreurs, de modifications techniques.

Sous réserve d´erreurs, de modifications techniques.