# Codeurs absolus réseau

## Axe sortant avec bride standard ou bride synchro

## Codeur optique multitour 13 bits ST / 16 bits MT, DeviceNet

### GXP8W - DeviceNet



GXP8W avec bride standard

**Points forts**

- **Codeur multitour / DeviceNet**
- **Détection optique**
- **Résolution: monotour 13 bits, multitour 16 bits**
- **Bride standard ou synchro**
- **Haute résistance aux chocs et aux vibrations**
- **LED Diagnostic**
- **Contrôle permanent de l'évolution du code**
- **Résistant magnétique maximale**

**Caractéristiques électriques**

| | |
|---|---|
| Alimentation | 10...30 VDC |
| Protection contre l'inversion de polarité | Oui |
| Courant de service à vide | ≤50 mA (24 VDC) |
| Temps d'initialisation typ. | 250 ms après mise tension |
| Interface | DeviceNet |
| Fonction | Multitour |
| Vitesse de transmission | 125...500 kBaud |
| Profil | Device Profile Encoder V 1.0 |
| Mode de fonctionnement | I/O-Polling, cyclique, changement d'état |
| Identifiant | 11 bits |
| Nombre de pas par tour | ≤8192 / 13 bits |
| Nombre de tours | ≤65536 / 16 bits |
| Précision absolue | ±0,025 ° |
| Principe de détection | Optique |
| Code | Binaire |
| Sens d'évolution du code | Programmable, CW par défaut |
| Etage de sortie | Réseau CAN au standard ISO / DIS 11898 |
| Immunité | DIN EN 61000-6-2 |
| Emission | DIN EN 61000-6-4 |
| Paramètres programmables | Mode de fonctionnement<br>Résolution totale<br>Préréglage<br>Mise à l'échelle |
| Fonction de diagnostique | Défauts de paramétrage<br>Défaut multitour |
| LED Diagnostic | Intégrée dans le boîtier |
| Certificat | Certification UL/E63076 |

**Caractéristiques mécaniques**

| | |
|---|---|
| Taille (bride) | ø58 mm |
| Type d'axe | ø10 mm axe (bride standard)<br>ø6 mm axe (bride synchro) |
| Bride | Bride standard ou synchro |
| Protection DIN EN 60529 | IP 54 (sans joint),<br>IP 65 (avec joint) |
| Vitesse de rotation | ≤10000 t/min (mécanique)<br>≤6000 t/min (electrique) |
| Accélération | ≤1000 U/s² |
| Couple de démarrage | ≤0,015 Nm (+25 °C, IP 54)<br>≤0,03 Nm (+25 °C, IP 65) |
| Moment d'inertie rotor | 20 gcm² |
| Charge | ≤20 N axiale<br>≤40 N radiale |
| Matières | Boîtier: acier<br>Bride: aluminium |
| Température d'utilisation | -25...+85 °C<br>-40...+85 °C (Option) |
| Humidité relative | 95 % sans condensation |
| Résistance | DIN EN 60068-2-6<br>Vibrations 10 g, 16-2000 Hz<br>DIN EN 60068-2-27<br>Choc 200 g, 6 ms |
| Poids | 350 g |
| Raccordement | Embase mâle M12, 5 points |

26.11.2018 Sous réserve d'erreurs, de modifications techniques.

# Codeurs absolus réseau

## Axe sortant avec bride standard ou bride synchro

## Codeur optique multitour 13 bits ST / 16 bits MT, DeviceNet

### GXP8W - DeviceNet

#### Références de commande

| GXP8W. | | 20 | M1 | 10 |
|---|---|---|---|---|

Liaison série
10 DeviceNet

Raccordement
M1 Embase radiale mâle M12, 5 points

Alimentation
20 10...30 VDC

Bride / Axe plein
0 Bride standard / ø10 mm, IP 54
A Bride standard / ø10 mm, IP 65
1 Synchro / ø6 mm, IP 54
B Synchro / ø6 mm, IP 65

#### Accessoires

**Connecteurs et câbles**

| | |
|---|---|
| 11040255 | Connecteur femelle M12, 5 points, codage A, câble 2 m (Z 180.003) |
| 11034341 | Connecteur femelle M12, 5 points, codage A, câble 5 m (Z 180.005) |
| 11004569 | Connecteur femelle M12, 5 points, codage A, câble 10 m (Z 180.007) |

**Accessoires de montage**

| | |
|---|---|
| 10117669 | Excentrique pour codeur (Z 119.006) |
| 10141255 | Bague d'adaptation, transformer une bride standard en synchro (Z 119.013) |
| 10117667 | Embase de fixation pour codeur à bride synchro (Z 119.015) |
| 10125051 | Equerre de fixation pour codeur à bride standard (M3) (Z 119.017) |
| 10158124 | Enroulement pour codeur ø58 mm à bride synchro (Z 119.035) |
| 10141132 | Accouplement flexible D1=6 / D2=10 (Z 121. C01) |

#### Caractéristiques DeviceNet

| | |
|---|---|
| Protocole | DeviceNet |
| Profil | Device Profil pour codeurs V 1.0 |
| Mode de communication | I/O-Polling<br>Cyclic<br>Change of State |
| Preset | Cette fonction permet de positionner le codeur à une valeur spécifique correspondant par exemple à la position d'un axe. |
| Sens | Sélection du sens de rotation de l'axe codeur pour lequel l'évolution du code fourni par le codeur est croissante. |
| Scaling | Programmation de la résolution au tour du codeur et de la résolution totale (valeur = résolution au tour x nombre de tours). |
| Diagnostic | Message d'erreur transmis par le codeur :<br>- Erreur de paramétrage<br>- Erreur de détection |
| Valeurs par défaut | Vitesse 25 kbit/s, Mac Id 63 |

26.11.2018 Sous réserve d'erreurs, de modifications techniques.

# Codeurs absolus réseau

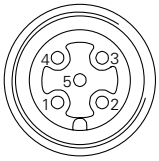
## Axe sortant avec bride standard ou bride synchro

## Codeur optique multitour 13 bits ST / 16 bits MT, DeviceNet

### GXP8W - DeviceNet

| Description du raccordement | |
|---|---|
| +U et 0V alim. | Alimentation du codeur. |
| CAN_L | Signal CAN-Bus, entrée négative. |
| CAN_H | Signal CAN-Bus, entrée positive. |
| DRAIN | Signal 0V Bus. |

| Affectation des bornes | |
|---|---|
| Borne | Désignation |
| 1 | DRAIN |
| 2 | +U alimentation |
| 3 | 0 V alimentation |
| 4 | CAN_H |
| 5 | CAN_L |

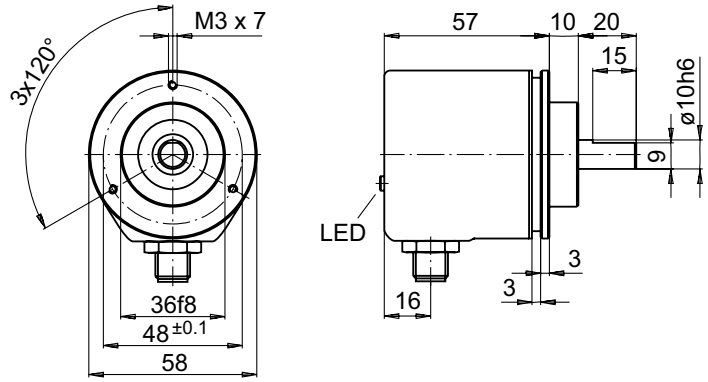



26.11.2018 Sous réserve d´erreurs, de modifications techniques.

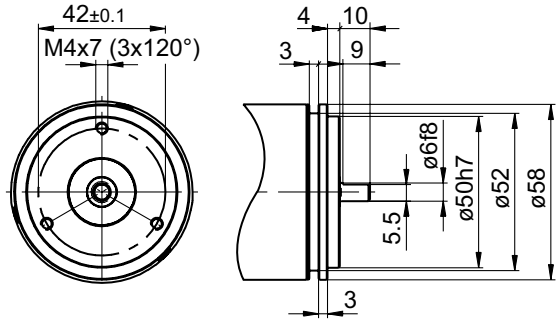
## GXP8W - DeviceNet

### Dimensions

**GXP8W - bride standard**




**GXP8W - bride synchro**




26.11.2018 Sous réserve d´erreurs, de modifications techniques.